

Spécialité-Terminale : correction du contrôle de géométrie dans l'espace

I

L'espace est muni d'un repère orthonormé $(O; \vec{i}; \vec{j}; \vec{k})$.

On considère les vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 4 \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} 5 \\ -1 \\ 2 \end{pmatrix}$.

1. $\frac{5}{1} = 5$ et $\frac{-1}{-2} = \frac{1}{2} \neq 5$ donc ces deux vecteurs ne sont pas colinéaires; ils définissent bien un plan.

2. • $\vec{w} \cdot \vec{u} = 0 \times 1 + 2 \times (-2) + 1 \times 4 = 0$ donc $\vec{w} \perp \vec{u}$.

• $\vec{w} \cdot \vec{v} = 0 \times 5 + 2 \times (-1) + 1 \times 2 = 0$ donc $\vec{w} \perp \vec{v}$.

\vec{w} est orthogonal aux deux vecteurs non colinéaires \vec{u} et \vec{v} , donc au plan défini par ces deux vecteurs. 2,5

II

Soit le plan \mathcal{P} , passant par $A(1; 2; 5)$ et ayant pour vecteur normal $\vec{n} \begin{pmatrix} 1 \\ -3 \\ 5 \end{pmatrix}$.

Une équation de ce plan est $1(x - x_A) - 3(y - y_A) + 5(z - z_A) = 0 \Leftrightarrow 1(x - 1) - 3(y - 2) + 5(z - 5) = 0$

$$\Leftrightarrow \boxed{x - 3y + 5z - 20 = 0}$$

2

III

On considère un repère orthonormé de l'espace.

Soient d la droite passant par $A(1; -7; 4)$ et de vecteur directeur $\vec{u} \begin{pmatrix} 1 \\ -2 \\ 7 \end{pmatrix}$ et d' la droite passant par $B(0; 3; 1)$ et de

vecteur directeur $\vec{v} \begin{pmatrix} -10 \\ 2 \\ 2 \end{pmatrix}$.

$$\vec{u} \cdot \vec{v} = -10 - 4 + 14 = 0 \text{ donc } \vec{u} \perp \vec{v}.$$

Ces deux droites d et d' sont bien orthogonales. 2

IV

A, B et C sont trois points de l'espace tels que $AB = 3, AC = 6$ et $\widehat{BAC} = 60^\circ$.

$$\vec{AB} \cdot \vec{AC} = AB \times AC \times \cos(\widehat{BAC}) = 3 \times 6 \times \frac{1}{2} = 9 \text{ donc } \boxed{\vec{AB} \cdot \vec{AC} = 9}.$$

2

V

On considère un repère orthonormé de l'espace.

On considère les points A, B et C tels que :

$\vec{AB} \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ 7 \end{pmatrix}$ et $\vec{AC} \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 3 \end{pmatrix}$.

1. $\vec{AB} \cdot \vec{AC} = -1 + 6 + 21 = \boxed{26}$.

2. • $AB = \sqrt{(-1)^2 + 3^2 + 7^2} = \sqrt{1 + 9 + 49} = \boxed{\sqrt{59}}$.

• $AC = \sqrt{1^2 + 2^2 + 3^2} = \sqrt{1 + 4 + 9} = \sqrt{14}$.

3. On sait que $\vec{AB} \cdot \vec{AC} = AB \times AC \times \cos(\widehat{BAC})$ donc :

$$\cos(\widehat{BAC}) = \frac{\vec{AB} \cdot \vec{AC}}{AB \times AC} = \frac{26}{\sqrt{59} \times \sqrt{14}} \text{ donc } \widehat{BAC} \approx \boxed{25,22^\circ}$$

3

VI

Soient \mathcal{P}_1 le plan d'équation cartésienne $10x + y - 2z - 2 = 0$ et \mathcal{P}_2 le plan d'équation $-x + 6y + 2z - 2 = 0$.

• $\vec{n}_1 \begin{pmatrix} 10 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$ est un vecteur normal à \mathcal{P}_1 .

• $\vec{n}_2 \begin{pmatrix} -1 \\ 6 \\ 2 \end{pmatrix}$ est un vecteur normal à \mathcal{P}_2 .

$$\vec{n}_1 \cdot \vec{n}_2 = -10 + 6 - 4 = -8 \neq 0.$$

Ces deux vecteurs ne sont pas orthogonaux; les deux plans ne sont pas perpendiculaires.

2

VII

Soient \mathcal{D}_1 et \mathcal{D} deux droites de l'espace dont des représentations paramétriques sont :

$$\mathcal{D}_1 : \begin{cases} x = -3t + 7 \\ y = t + 4 \\ z = -2t + 1 \end{cases}, t \in \mathbb{R} \text{ et}$$

$$\mathcal{D}_2 : \begin{cases} x = 3u - 2 \\ y = 2u + 1 \\ z = -5u + 9 \end{cases}, u \in \mathbb{R}.$$

Pour savoir si ces deux droites sont sécantes, on cherche si elles ont un point d'intersection, en résolvant le système formé par ces deux représentations paramétriques.

$$\begin{cases} -3t + 7 = 3u - 2 & (L_1) \\ t + 4 = 2u + 1 & (L_2) \\ -2t + 1 = -5u + 9 & (L_3) \end{cases}.$$

L_2 donne $t = 2u - 3$.

On remplace t par $2u - 3$ dans (L_1) et (L_3) .

On obtient :

$$\begin{cases} -3(2u - 3) + 7 = 3u - 2 \\ -2(2u - 3) + 1 = -5u + 9 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} -9u = -18 \\ u = 2 \end{cases} \Leftrightarrow u = 2$$

$u = 3$.

On en déduit $t = 2u - 3 = 1$.

Ces deux représentations paramétriques donnent le même point pour $u = 2$ et $t = 1$.

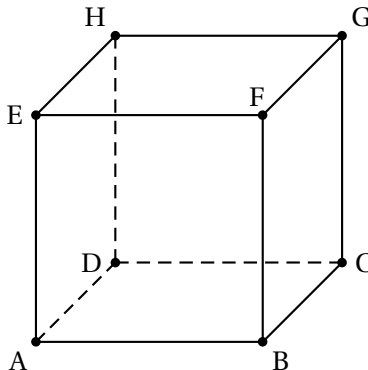
Les deux droites sont sécantes; leur intersection est $A(4; 5; -1)$

2

VIII

On considère le cube $ABCDEFGH$ représenté ci-dessous.

On se place dans le repère orthonormé $(A; \vec{AB}, \vec{AD}, \vec{AE})$.



On considère la droite dont une représentation paramétrique est $\begin{cases} x = -20t \\ y = 20t + 1 \\ z = -20t \end{cases}, t \in \mathbb{R}.$

- $F(1; 0; 1)$; F vérifie cette représentation paramétrique avec $t = -\frac{1}{20}$.
- $D(0; 1; 0)$; D vérifie cette représentation paramétrique avec $t = 0$.

La droite dont nous avons la représentation paramétrique passe par F et D ; c'est bien la droite (FD) .

2

IX

On considère dans l'espace muni d'un repère le plan \mathcal{P} d'équation cartésienne $2x + 3y - z + 2 = 0$ et \mathcal{Q} d'équation $x + y - 2z + 5 = 0$.

- \mathcal{P} a pour vecteur normal $\vec{u} \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix}$
- \mathcal{Q} a pour vecteur normal $\vec{v} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}$

Ces deux vecteurs ne sont clairement pas colinéaires, donc ces deux plans ne sont pas parallèles. Ils sont sécants.

On note Δ l'intersection de ces plans.

- $M(x; y; z) \in \Delta \Leftrightarrow \begin{cases} 2x + 3y - z + 2 = 0 \\ x + y - 2z + 5 = 0 \end{cases}$.

' Prenons z comme paramètre.

Le système s'écrit alors :

$$\begin{cases} z = t \\ 2x + 3y = t - 2 \\ x + y = 2t - 5 \end{cases}, t \in \mathbb{R} \Leftrightarrow \begin{cases} z = t \\ 2x + 3y = t - 2 \\ 2x + 2y = 4t - 10 \end{cases}, t \in \mathbb{R}.$$

En soustrayant les deux dernières lignes, il vient :

$$y = -3t + 8.$$

On remplace dans l'équation $x + y = 2t - 5$; il vient $x = 2t - 5 - y = 2t - 5 - (-3t + 8) = 5t - 13$.

Conclusion : Δ a pour représentation paramétrique :

$$\begin{cases} x = 5t - 13 \\ y = -3t + 8 \\ z = t \end{cases}, t \in \mathbb{R}.$$

On peut préférer prendre x ou y comme paramètre!

2,5