

Équations d'une droite ; systèmes de deux équations linéaires à deux inconnues

Table des matières

I	Exemples préliminaires	1
II	Caractérisation analytique d'une droite	1
III	Position relative de deux droites	2
	III.1 Droites parallèles	2
	III.2 Droites sécantes	3
IV	Résolution de systèmes de deux équations linéaires	3
	IV.1 Définitions	3
	IV.2 Méthode par combinaison	4
	IV.3 Méthode de résolution par substitution	5

I Exemples préliminaires

On rappelle que deux vecteurs $\vec{u} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}$ et $\vec{v} \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$ sont colinéaires si, et seulement si, $xy' - x'y = 0$ (condition de colinéarité).

1. On considère les points $A(2; 3)$ et $B(5; -7)$ et $M(x; y)$.

On cherche une relation liant x et y traduisant l'appartenance de M à la droite (AB) .

On a vu dans un chapitre précédent que l'alignement des points A , B et M se traduit par exemple par la colinéarité des vecteurs \vec{AB} et \vec{AM} .

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 3 \\ -10 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{AM} \begin{pmatrix} x-2 \\ y-3 \end{pmatrix}.$$

On applique la condition de colinéarité : on doit avoir $3(y-3) - (-10)(x-2) = 0$ d'où $10x + 3y - 29 = 0$.

On peut mettre cette relation sous la forme $3y = -10x + 29$ puis $y = -\frac{10}{3}x + \frac{29}{3}$ qui est de la forme $y = ax + b$, donc $y = f(x)$ en posant $f(x) = ax + b$ qui est une fonction affine.

2. On considère les points $A(2; 3)$ et $B(2; -9)$ et $M(x; y)$.

On cherche une relation liant x et y traduisant l'appartenance de M à la droite (AB) .

$$\vec{AB} \begin{pmatrix} 0 \\ -12 \end{pmatrix} \text{ et } \vec{AM} \begin{pmatrix} x-2 \\ y-3 \end{pmatrix}.$$

La condition de colinéarité entre ces deux vecteurs donne $0(y-3) + 12(x-2) = 0$; donc $12(x-2) = 0$ d'où $x = 2$, de la forme $x = k$ où k est un réel.

Cette droite est parallèle à l'axe des ordonnées; tous les points de cette droite ont la même abscisse, 2.

Remarque : une telle droite n'a pas de coefficient directeur.

II Caractérisation analytique d'une droite

Définition

Soit \mathcal{D} une droite. On appelle équation cartésienne d'une droite une relation entre les coordonnées x et y d'un point quelconque de la droite \mathcal{D} .

Propriété

Soit $(O; \vec{i}; \vec{j})$ un repère du plan.
Soit \mathcal{D} une droite du plan.

- Si \mathcal{D} est parallèle à l'axe des ordonnées, alors l'équation de \mathcal{D} est de la forme $x = k$, où k est un nombre réel. (tous les points de \mathcal{D} ont la même abscisse)
- Si \mathcal{D} est sécante à l'axe des ordonnées, alors l'équation de \mathcal{D} est de la forme $y = ax + b$ (équation **réduite**), où a et b sont deux nombres réels.
 a est appelé le coefficient directeur de la droite d .
 b est appelé l'ordonnée à l'origine de la droite \mathcal{D} .

On remarque que la fonction $f : x \mapsto ax + b$ est alors une fonction affine.

La démonstration générale se fait comme l'exemple préliminaire, en utilisant la colinéarité de deux vecteurs :

Exemples :

1. Donner une équation cartésienne de la droite (AB) où A et B ont pour coordonnées $A(3; 5)$ et $B(3; 7)$.
2. même question avec $A(3; 8)$ et $B(-1; 5)$.

Solutions :

1. A et B ont même abscisse, donc une équation de (AB) est $x = k$. Comme $x_A = 3$, une équation de (AB) est $x = 3$.

2. A et B n'ont pas la même abscisse, donc (AB) est sécante à l'axe des ordonnées.

Son équation réduite est de la forme $y = ax + b$.

$$a = \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A} = \frac{3}{4}.$$

L'équation réduite est $y = \frac{3}{4}x + b$.

A appartient à la droite, donc ses coordonnées vérifient l'équation (ou celles de B).

$$y_A = \frac{3}{4}x_A + b \text{ donc } b = 8 - \frac{3}{4} \times 3 = 8 - \frac{9}{4} = \frac{23}{4}.$$

L'équation réduite est $y = \frac{3}{4}x + \frac{23}{4}$.

III Position relative de deux droites

III.1 Droites parallèles



Propriété

Soient deux droites d et d' toutes deux sécantes à l'axe des ordonnées, d'équations réduite $y = ax + b$ et $y = a'x + b'$.
 d et d' sont parallèles si, et seulement si, $a = a'$.

Démonstration Soient deux points A et B de la droite d ; les droites passant par A et B et parallèles à l'axe des ordonnées coupent d' en A' et B'.

On a donc $x_A = x_{A'}$ et $x_B = x_{B'}$

$d \parallel d' \iff ABB'A'$ est un parallélogramme $\iff [AB']$ et $[A'B]$ ont le même milieu

$$\iff \begin{cases} \frac{x_{A'} + x_B}{2} = \frac{x_A + x_{B'}}{2} \\ \frac{y_{A'} + y_B}{2} = \frac{y_A + y_{B'}}{2} \end{cases} \iff \begin{cases} x_B - x_A = x_{B'} - x_{A'} \\ y_B - y_A = y_{B'} - y_{A'} \end{cases}$$

$$\iff \frac{y_B - y_A}{x_B - x_A} = \frac{y_{B'} - y_{A'}}{x_{B'} - x_{A'}} \text{ car } x_{A'} = x_A \text{ et } x_{B'} = x_B.$$

$$\iff m = m'.$$

III.2 Droites sécantes



Propriété

Soient $d : y = ax + b$ et $d' : y = a'x + b'$ deux droites dans un plan muni d'un repère.

Les droites d et d' sont sécantes si, et seulement si, $a \neq a'$.

Dans ce cas, les deux droites ont un point d'intersection, donc les coordonnées vérifient le système

$$\begin{cases} y = ax + b \\ y = a'x + b' \end{cases}.$$

Exemple

Soient $d : y = 2x - 3$ et $d' : y = -3x + 5$.

Montrer que d et d' sont sécantes et déterminer les coordonnées du point d'intersection..

Les deux coefficients directeurs, 2 et -3 sont différents, donc les deux droites sont sécantes.

Pour trouver les coordonnées du point d'intersection, on résout le système : $\begin{cases} y = 2x - 3 \\ y = -3x + 5 \end{cases}$.

$$\begin{cases} y = 2x - 3 \\ y = -3x + 5 \end{cases} \iff y = 2x - 3$$

$$2x - 3 = -3x + 5 \iff \begin{cases} y = 2x - 3 \\ x = \frac{8}{5} \end{cases}.$$

$$\text{On en déduit } x = \frac{8}{5} \text{ et } y = 2x - 3 = 2 \times \frac{8}{5} - 3 = \frac{1}{5}.$$

IV Résolution de systèmes de deux équations linéaires

IV.1 Définitions



Définition

On appelle équation linéaire à deux inconnues une équation du type $ax + by = c$, où a , b , c sont des réels appelés coefficients ; x et y sont les inconnues avec a et b non tous les deux nuls.

Un couple $(x ; y)$ est solution de cette équation si, et seulement si, l'égalité $ax + by + c = 0$ est vraie.

On appelle système de deux équations linéaires à deux inconnues l'ensemble formé par deux équations, qu'elles doivent être vérifiées simultanément ; un couple $(x ; y)$ est solution du système si, et seulement si, il est solution de chacune des équations.

Remarque : une équation linéaire peut-être vue comme l'équation d'une droite.

- si $b = 0$, l'équation $ax + by = c$ s'écrit $ax = c$ d'où, comme a ne peut être lui aussi nul, $x = \frac{c}{a}$, donc l'équation d'une droite parallèle à l'axe des ordonnées.
- Si $b \neq 0$, $ax + by = c \iff by = -ax + c \iff y = -\frac{a}{b}x + \frac{c}{b}$ qui est l'équation d'une droite de sécante à l'axe des ordonnées, de coefficient directeur égal à $-\frac{a}{b}$.

IV.2 Méthode par combinaison

On considère un système $\begin{cases} ax + by = c \text{ (E)} \\ a'x + b'y = c' \text{ (E')} \end{cases}$ avec a et b pas tous les deux nuls, de même que a' et b' , donc $(a ; b) \neq (0 ; 0)$ et $(a' ; b') \neq (0 ; 0)$.

- On multiplie l'une des équations ou les deux par un (ou des) nombre(s) pour se ramener à un même coefficient, au signe près, pour x ou pour y . (même méthode que pour trouver un dénominateur commun à deux fractions)
- On additionne ou soustrait alors les deux équations pour faire disparaître une des inconnues.
- On obtient alors une équation du premier degré que l'on résout.
- On utilise une des équations initiales (la plus simple) pour trouver la valeur de l'autre inconnue (ou on applique la même méthode en travaillant sur l'autre inconnue).

Exemple

$$\text{Résoudre le système } \begin{cases} 2x + 3y = 5 \text{ (E}_1\text{)} \\ 3x - 2y = 7 \text{ (E}_2\text{)} \end{cases}$$

On multiplie (E_1) par 3 et (E_2) par 2.

$$\text{On obtient } \begin{cases} 6x + 9y = 15 \text{ (E}'_1\text{)} \\ 6x - 4y = 14 \text{ (E}'_2\text{)} \end{cases} .$$

On soustrait par exemple $(E'_1 - E'_2)$:

$$\text{On obtient } (6x + 9y) - (6x - 4y) = 15 - 14 \iff 13y = 1.$$

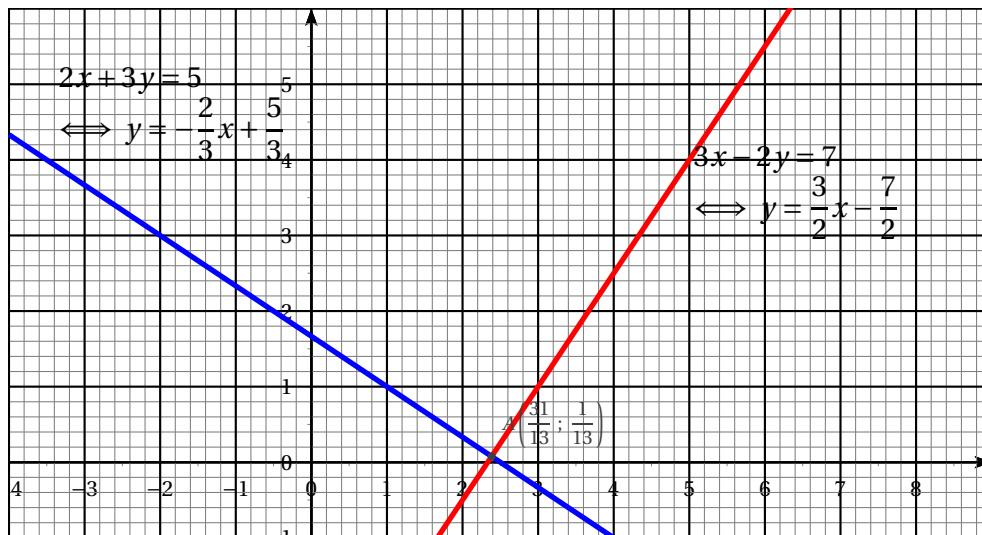
On en déduit $y = \frac{1}{13}$.

On remplace y par $\frac{1}{13}$ dans l'équation (E_1) .

$$2x + 3 \times \frac{1}{13} = 5 \text{ donc } 2x = 5 - 3 \times \frac{1}{13} = 5 - \frac{3}{13} = \frac{65-3}{13} = \frac{62}{13} \text{ donc } x = \frac{\frac{62}{13}}{2} = \frac{31}{13}$$

L'ensemble des solutions du système est le couple $\left(\frac{31}{13}; \frac{1}{13}\right)$. $\mathcal{S} = \left\{\left(\frac{31}{13}; \frac{1}{13}\right)\right\}$.

Interprétation géométrique : ce couple représente les coordonnées du point d'intersection des deux droites dont les équations sont les deux équations du système.



IV.3 Méthode de résolution par substitution

Conseil : N'utiliser cette méthode que si l'un des coefficients de x ou y vaut 1 ou -1.

On part d'une des équations : on exprime une des inconnues en fonction de l'autre (en évitant d'introduire une fraction).

On remplace alors dans l'autre équation par ce que l'on a trouvé.

Exemple

$$\text{Résoudre } \begin{cases} x + 3y = 5 & (E_1) \\ 5x - 2y = 13 & (E_2) \end{cases}$$

E_1 s'écrit $x = -3y + 5$.

On remplace x par $-3y + 5$ dans la seconde équation.

$$\text{On obtient } 5(-3y + 5) - 2y = 13 \iff -15y + 25 - 2y = 13 \iff -17y = -12 \iff y = \frac{12}{17}$$

$$\text{On remplace alors dans la première équation : } x = -3y + 5 = -3 \times \frac{12}{17} + 5 = \frac{49}{17}$$

L'ensemble des solutions est $\mathcal{S} = \left\{\left(\frac{49}{17}; \frac{12}{17}\right)\right\}$